

$$\delta \int_{t_1}^{t_2} L dt = \delta \int_{t_1}^{t_2} (\sum p_i \dot{q}_i - H) dt = \int_{t_1}^{t_2} (\sum (\dot{q}_i \delta p_i + p_i \delta \dot{q}_i - \frac{\partial H}{\partial q_i} \delta q_i - \frac{\partial H}{\partial p_i} \delta p_i)) dt. \quad (4) \quad = 0$$

(Mit dem Zeichen δ anstelle des Differentialoperators d wird ausgedrückt, daß die Zeit nicht mitvariiert wird.)

Die Bahn wird an ihrem Anfangs- und Endpunkt im Phasenraum festgehalten, so daß

$$\delta q_i(t_1) = \delta q_i(t_2) = 0, \quad \delta p_i(t_1) = \delta p_i(t_2) = 0 \quad (5)$$

gilt. Damit ergeben sich, wie sogleich gezeigt wird, aus Gl. (4) wieder die kanonischen Bewegungsgleichungen.

II Kanonische Transformationen, erzeugende Funktionen

Kanonisch heißen Transformationen, welche die kanonische Form der Bewegungsgleichungen ungeändert lassen so, daß in den neuen Koordinaten

$$Q_i = Q_i(q, p), \quad P_i = P_i(q, p)$$

statt der Gleichungen (3) die Gleichungen

$$\dot{Q}_i = \frac{\partial K}{\partial P_i}, \quad \dot{P}_i = -\frac{\partial K}{\partial Q_i} \quad (6)$$

gelten. Die Gesamtheit der kanonischen Transformationen läßt sich aus dem Hamiltonschen Prinzip wie folgt herleiten:

Das Glied $\dot{q}_i \delta p_i$ in Gl. (4) wird zunächst durch partielle Integration

und Verwendung der ersten der Gleichungen (5) umgeformt;

$$\int_{t_1}^{t_2} p_i \delta \dot{q}_i dt = \int_{t_1}^{t_2} \frac{d}{dt} (p_i \delta q_i) dt - \int_{t_1}^{t_2} \dot{p}_i \delta q_i dt = - \int_{t_1}^{t_2} \dot{p}_i \delta q_i dt, \quad \uparrow$$

womit aus Gl. (4) in der Gestalt

$$\int_{t_1}^{t_2} (\sum (\dot{q}_i - \frac{\partial H}{\partial p_i}) \delta p_i + \sum (-\dot{p}_i - \frac{\partial H}{\partial q_i}) \delta q_i) dt = 0 \quad \uparrow$$

wegen der Beliebigkeit der Variationen $\delta p_i, \delta q_i$ die Identität der Eulerschen Gleichungen des Hamiltonschen Variationsprinzips mit den Hamiltonschen Bewegungsgleichungen folgt. Das Hamiltonsche

Prinzip gilt koordinatenunabhängig, also in irgendwelchen kanonischen Koordinatenreihen q, p resp. Q, P . Diese Unabhängigkeit bleibt erhalten, wenn dem Integranden in der ersten Zeile der Gl. (4) die totale zeitliche Ableitung einer Funktion S , welche nur von den "alten" und "neuen" Koordinaten q, p resp. Q, P und der Zeit abhängt, hinzugefügt wird, da die Variation dieser Größe wegen der Bedingungsgleichungen (5) verschwindet.

erweitert

$$\delta \int_{t_1}^{t_2} \frac{d}{dt} S(q, p, Q, P, t) dt = \sum \left(\frac{\partial S}{\partial q_i} \delta q_i + \frac{\partial S}{\partial p_i} \delta p_i + \frac{\partial S}{\partial Q_i} \delta Q_i + \frac{\partial S}{\partial P_i} \delta P_i \right) \Big|_{t_1}^{t_2} = 0$$

weil aus $\delta q_i(t_{1,2}) = 0, \delta p_i(t_{1,2}) = 0$ auch $\delta Q_i(t_{1,2}) = \sum \frac{\partial Q_i}{\partial q_k} \delta q_k(t_{1,2}) + \sum \frac{\partial Q_i}{\partial p_k} \delta p_k(t_{1,2}) = 0$ und ebenso $\delta P_i(t_{1,2}) = 0$ folgt.

~~siehe~~. Wegen der Existenz der Transformationsgleichungen, kann S ohne Einschränkung als von nur zwei der vier Variablenreihen abhängig angenommen werden. Hier seien es die alten und neuen Lagekoordinaten q und Q . Dann gilt

$$\delta \int_{t_1}^{t_2} (\sum p_i \dot{q}_i - H) dt - \delta \int_{t_1}^{t_2} (\sum P_i \dot{Q}_i - K) dt = \delta \int_{t_1}^{t_2} \frac{d}{dt} S(q, Q) dt = \delta \int_{t_1}^{t_2} \left(\sum \left(\frac{\partial S}{\partial q_i} \dot{q}_i + \frac{\partial S}{\partial Q_i} \dot{Q}_i \right) + \frac{\partial S}{\partial t} \right) dt = 0$$

Daraus ergeben sich durch Vergleich der Koeffizienten der \dot{q}_i und \dot{Q}_i die Gleichungen

$$P_i = \frac{\partial S}{\partial q_i} \quad \text{und} \quad p_i = -\frac{\partial S}{\partial Q_i}, \quad i = 1, 2, 3, \dots, r$$

sowie durch Vergleich der übriggebliebenen Glieder die neue Hamiltonfunktion

$$K = H + \frac{\partial S}{\partial t}$$

Mit der Forderung an die Wirkungsfunktion $S(q, Q, t)$, daß sie der Bedingung

$$\left| \frac{\partial^2 S}{\partial q_i \partial Q_k} \right| \neq 0$$

genüge, sind die Gleichungen (11) nach den q_i und Q_i auflösbar. Da S darüber hinaus beliebig ist, stellen die Gleichungen (11) die Gesamtheit der kanonischen Transformationen in impliziter Form dar. Die Wirkungsfunktion S ist die erzeugende Funktion dieser Transformationen.

*Es gilt
mehrfach*

10

(11)

12

13